

## Calcul Formel & Courbes et Surfaces

Durée : 2 h le mercredi 27 juin  
Documents et calculatrices de l'ULCO autorisés  
Les deux parties du devoir seront traitées sur des copies différentes.

### CALCUL FORMEL

**Exercice 1** (5 points). On pose  $p = 3$  et  $q = 7$  et  $e = 5$

- 1) Calculer  $n = p \cdot q$  puis  $\phi(n)$ .
- 2) Chercher  $d$  tel qu'on ait  $ed \equiv 1 \pmod{\phi(n)}$ .
- 3) Quels paramètres constituent la clé publique ? Et la clé privée ?
- 4) Posons  $M = 3$ . Quel est le chiffré  $C$  de  $M$  ?
- 5) Retrouver  $M$  à partir de  $C$  et de la clé privée.

**Exercice 2** (6 points). Notons  $E$  l'ensemble des polynômes à coefficients sur  $\mathbb{Z}$  de degré inférieur ou égal à 9. On se propose de représenter un polynôme de  $E$  par :

```
struct{  
  int coeffs[10];  
}Poly;
```

Le polynôme  $3x^8 + 2x^2 - 1$  aura alors le tableau  $[-1, 0, 2, 0, 0, 0, 0, 3, 0]$  comme `coeffs`.

- 1) Ecrire une fonction `int degre(Poly P)` qui retourne le degré du polynôme  $P$ .
- 2) Ecrire une fonction `int eval(Poly P, int x)` qui retourne le polynôme  $P$  évalué en  $x$ .
- 3) Ecrire une fonction `void racines(Poly P, int n)` qui affiche toutes les racines entières de  $P$  comprises entre  $-n$  et  $n$ .
- 4) Ecrire une fonction `Poly deriv(Poly P)` qui retourne le polynôme dérivé de  $P$ .

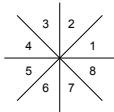
**Exercice 3** (9 points). Les éléments de  $\mathbb{F}_2^n$  pourront être notés sous forme de  $n$ -uplets ou de vecteurs colonnes. Soit  $\phi$  le code correcteur défini par

$$\begin{aligned} \phi : \quad \mathbb{F}_2^2 &\rightarrow \mathbb{F}_2^5 \\ (b_1, b_2, b_3) &\mapsto (b_1, b_2, b_3, b_1 + b_2, b_1 + b_2 + b_3) \end{aligned}$$

- 1) Quel est le paramètre du code  $\phi$ ?
- 2) Quelle est l'image du code  $\phi$ .
- 3) Quelle est la distance minimale de  $\phi$ ?
- 4) Quelles sont les capacités de détection et de correction pour  $\phi$  ?
- 5) Le code  $\phi$  est-il linéaire ? systématique ?
- 6) Le code  $\phi$  est-il MDS ?
- 7) Donner la matrice génératrice de  $\phi$ .
- 8) Donner une matrice de contrôle pour  $\phi$ .
- 9) Calculer la table de décodage de  $\phi$ .
- 10) Décoder le mot 01010.

## COURBE ET SURFACES

**Exercice 4** (10 points). Dans cet exercice on s'intéresse au tracé de demi-droites du deuxième octant à l'aide de l'algorithme de Bresenham. Soit  $\mathcal{D}$  la demi-droite d'équation  $y = mx$  pour  $x \geq 0$ .



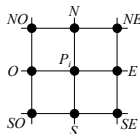
– 1) Pour quelles valeurs de  $m$ , la demi-droite  $\mathcal{D}$  se trouve dans le second octant ?

Pour la suite on suppose que  $\mathcal{D}$  est dans le second octant et que  $m$  est un entier. L'équation cartésienne de  $\mathcal{D}$  est  $F_m(x, y) = y - mx$ . Un point  $M = (x_M, y_M)$  appartient alors à  $\mathcal{D}$  si et seulement si  $F_m(x_M, y_M) = 0$ .

– 2) Quelle est le signe de  $F_m(x_M, y_M)$  pour un point  $M = (x_M, y_M)$  se trouvant en dessous de  $\mathcal{D}$ .

Supposons que l'on trace à partir de  $x = 0$  la demi-droite  $\mathcal{D}$ . L'algorithme de Bresenham consiste alors à allumer successivement des points  $P_0, P_1, P_2, \dots$ . On note  $(x_i, y_i)$  les coordonnées du point  $P_i$ .

– 3) Après avoir allumé le point  $P_i$  quels sont les deux pixels possibles parmi  $N, NE, E, SE, S, SO, O$  et  $NO$  pour  $P_{i+1}$ ? Faire un dessin peut être très utile.



On note  $M = (x_M, y_M)$  le point se trouvant au milieu du segment reliant les deux points possibles pour  $P_{i+1}$  et  $Q$  l'intersection de ce même segment avec la demi-droite  $\mathcal{D}$ . On choisira alors pour  $P_{i+1}$  le point du même côté que  $Q$  par rapport à  $M$  comme pour l'algorithme de tracé de segment vu en cours.

– 4) Calculer les coordonnées  $(x_M, y_M)$  de  $M$  en fonction de  $(x_i, y_i)$ .

– 5) En fonction du signe de  $F_m(x_M, y_M)$  déduire successivement, la position de  $M$  par rapport à la demi-droite  $\mathcal{D}$ , la position de  $Q$  par rapport à  $M$ , les coordonnées  $(x_{i+1}, y_{i+1})$  du point  $P_{i+1}$ .

– 6) Donner une expression  $\delta_i$  qui soit du même signe que  $F_m(x_M, y_M)$  mais nécessitant uniquement des calculs sur les entiers. On cherchera une expression développer de  $\delta_i$  de la forme  $K \times F_m(x_M, y_M)$  où  $K$  est un entier ne dépendant ni de  $m$  ni de  $i$ .

– 7) En fonction du choix pour  $P_{i+1}$  donner une formule liant  $\delta_i$  à  $\delta_{i+1}$ .

**Exercice 5** (10 points). Dans cet exercice, on calcule une courbe d'interpolation passant par les points  $P_0 = (-1, 0)$ ,  $P_1 = (0, 2)$  et  $P_2 = (1, 1)$ . Le couple  $(x_i, y_i)$  désigne les coordonnées de  $P_i$  pour  $i = 0, 1, 2$ .

Nous utilisons dans un premier temps un polynôme d'interpolation de Lagrange

– 1) Calculer les polynômes  $L_0(X), L_1(X)$  et  $L_2(X)$  de  $\mathbb{Q}[X]$  tels que  $L_0(-1) = 1, L_0(0) = 0, L_0(1) = 0, L_1(-1) = 0, L_1(0) = 1, L_1(1) = 0, L_2(-1) = 0, L_2(0) = 0$  et  $L_2(1) = 1$ .

– 2) En déduire le polynôme  $P(X)$  vérifiant  $P(-1) = 0, P(0) = 2$  et  $P(1) = 1$ .

Nous utilisons maintenant une spline quadratique

– 3) Rappeler la définition d'une spline quadratique.

On note  $q_0$  et  $q_1$  les polynômes constituant la spline quadratique d'interpolation de  $P_0, P_1$  et  $P_2$

– 4) Quelles sont les équations que doivent vérifier les polynômes  $q_i$  ?

Pour  $i = 0, 1$ , on pose  $q_i(x) = a_i(x - x_i)^2 + b_i(x - x_i) + c_i$

– 5) Quelles sont les équations que doivent satisfaire  $a_0, a_1, b_0, b_1, c_0$  et  $c_1$  ?

– 6) Quel est le nombre d'équations ? d'inconnues ? combien manque-t-il d'équations ?

– 7) Calculer les valeurs  $a_0, a_1, b_0, b_1, c_0, c_1$  puis les polynômes  $q_0$  et  $q_1$  en ajoutant la condition initiale  $q'_0(x_0) = 0$ .